

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

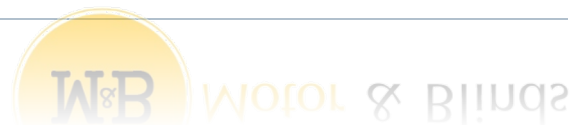


TABLA DE CONTENIDO.

Advertencias: _____	2
Averías comunes y soluciones: _____	2
Descripción del producto. _____	3
Características técnicas. _____	3
Montaje y puesta en marcha paso a paso. _____	4
Ajustar la corona al motor. _____	4
Ajustar la rueda motriz al eje. _____	4
Instalación del motor dentro del eje. _____	4
Inserción del eje en la caja de la persiana. _____	5
Inserción de los flejes al eje del motor. _____	5
Programación y Ajuste de los finales de carrera. _____	6
Grabar Mando en el motor _____	6
Cambio de dirección _____	6
Finales de carrera mediante el mando _____	7
Posición Intermedia / Posición Preferida _____	7
Añadir mandos a distancia EXTRA _____	7
Eliminar Mandos a distancia _____	7
Borrar finales de carrera _____	7
Modo detección de obstáculos _____	8
Función continua/ discontinua _____	8
Información de la compañía _____	8

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

Advertencias:

- Mantener lejos del agua.
- No golpear el motor.
- No perforar el tubo del motor.
- Mantener alejado de productos corrosivos.
- Tenga cuidado con la antena del motor, que no se introduzca en el recorrido de la misma para no dañarla, pues puede perder la recepción de señal.
- En caso que el motor tenga el botón de programación, tenga cuidado que no se introduzca en el recorrido de la misma para no dañarla, pues puede dañar el botón, y quedar inservible.

Averías comunes y soluciones:

	Fallo	Causas	Soluciones al fallo
1	El motor no responde	<ul style="list-style-type: none">a. Fallo de tensión o Conexión Incorrectab. La pila del mando no tiene suficiente bateríac. Interferencias en la Radiod. El motor lo tienes fuera de su rango o alcance vía radio	<ul style="list-style-type: none">a) Chequear la potencia y las conexiones de los cables mediante las instrucciones.b) Reemplazar la pilac) Chequea la antena y que esté expuesta a la recepción radio para que no haya interferenciasd) Acorte el radio de alcance.
2	El mando no funciona con el motor	<ul style="list-style-type: none">a. Demasiados motores están programados en el mismo canal	<ul style="list-style-type: none">a) Empareja 1 solo mando con el motor
3	El motor no trabaja correctamente, muy despacio y hace un ruido extraño	<ul style="list-style-type: none">a. Las conexiones son incorrectasb. Instalación incorrecta o sobrecarga	<ul style="list-style-type: none">a. Chequea las conexionesb. Chequea la instalación y la potencia del motor vs Kg soportados
4	El motor se para en subida o en bajada	<ul style="list-style-type: none">a. El motor alcanzado su final de carrerab. El tiempo de trabajo excede de 4 minutos	<ul style="list-style-type: none">a. Ajusta el limite de final de carrerab. Deja enfriar al motor unos 20 minutos

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

Descripción del producto.

El motor tubular estándar Bidireccional Electrónico Detekta de 45mm 50Nm , se caracteriza por tener la capacidad de detenerse ante un obstáculo , además tiene finales de carrera electrónicos , es decir , con el mando usted puede fijar los finales de carrera del motor sin necesidad de subirse a una escalera y por último es Bidireccional (es decir mediante nuestra App podemos controlar el motor y saber en todo momento en qué posición se encuentra , ya que nos responde sabiendo el % o punto exacto donde esta la persiana , toldo , cortinas ... ¡Un producto muy completo!

Es un motor que permite controlar el proceso de subida y bajada de una persiana, facilitando así su apertura y su cierre, y, haciendo así, más cómodo su uso. Son capaces de levantar hasta 90Kg.

Motores para persianas adecuados para usar también en toldos, estores, pantallas de proyección, screens, foscurits, cortinas enrollables, o persianas de aluminio con eje metálico, generalmente de 60mm (puede variar).

Características técnicas.

Par motor (Nm)	50
Velocidad (rpm)	12
Diámetro (mm)	45
Voltaje (V)	230
Frecuencia (Hz)	50
Potencia (W)	205
Intensidad (A)	0.89
Tiempo de funcionamiento continuado	4
Protección (IP)	IP44
Número máximo de vueltas	45
Longitud (L1/L2) (mm)	625/604

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

Montaje y puesta en marcha paso a paso.

AJUSTAR LA CORONA AL MOTOR.

Coloque la corona de la siguiente forma:

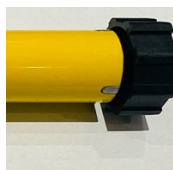


Nota: Es muy importante que este elemento esté bien colocado, puesto que se encarga de contar las vueltas que realiza el motor, y permite la función de los finales de carrera

Nota: NO configure los finales de carrera con el motor fuera del eje, puesto que de hacerlo, la corona no contará las vueltas y no podrá ajustarlos.

AJUSTAR LA RUEDA MOTRIZ AL EJE.

Debe unir la rueda motriz al motor, y encajarla con un clip adjunto al kit del motor.



Nota: Si el motor no tiene la corona correctamente insertada, la rueda motriz colocada, y el motor dentro del eje, no podrá realizar la configuración de los finales de carrera.

INSTALACIÓN DEL MOTOR DENTRO DEL EJE.

Introduzca el motor en el eje para hacer que este pueda girar. Tenga en cuenta:

- Diámetro del motor.



Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

- Diámetro del eje metálico.

Si el diámetro del motor no se corresponde con el diámetro del eje correspondiente, será necesario que sustituya el motor en cuestión, el adaptador y corona, o bien el eje, según sea necesario.

Si el eje es de madera, deberá **sustituirlo** por uno metálico.

Nota: (opcional) Es aconsejable en los ejes circulares, por seguridad, atornillar con la ayuda de un tornillo roscante, la rueda motriz al eje (midiendo la distancia para realizar el agujero, realizar esta operación con cuidado, ya que podemos dañar el motor si perfora en su camisa).

INSERCIÓN DEL EJE EN LA CAJA DE LA PERSIANA.

Una vez tenga el motor preparado, debe introducirlo en la caja de la persiana (por ejemplo como se muestra a continuación). Asegúrese que el eje queda bien sujeto y que NO entorpecerá el giro.

Nota: Una mala colocación puede dañar los finales de carrera o incluso el mismo motor.



INSERCIÓN DE LOS FLEJES AL EJE DEL MOTOR.

Inserte los flejes autoblocantes especiales en el eje del motor, tal y como se muestra en el ejemplo:

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta



PROGRAMACIÓN Y AJUSTE DE LOS FINALES DE CARRERA.

NOTA: Antes de realizar ningún paso, se debe de Programar el mando al motor.

Es importante saber cual es el botón de programación del mando a distancia, llamado P2, se encuentra en la parte posterior sacando la tapa de la pila.



GRABAR

Se le da



MANDO EN EL MOTOR

corriente al motor y seguidamente se pulsa P2 + P2 + Subida

CAMBIO DE

DIRECCIÓN

Si la dirección no es correcta, es decir, pulsamos subida y el motor baja, la cambiaremos de la siguiente forma: Desconectamos motor unos 10 segundos, volvemos a conectar y se pulsa seguidamente P2 + P2 + Bajada

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

FINALES DE CARRERA MEDIANTE EL MANDO

Bien el motor funciona en modo pulsación, es normal, si usted mantiene subida o bajada el motor pasa a funcionar en continuo recorrido.

Antes de empezar ponemos el motor en modo Programación de Finales de carrera pulsando: P2 + SUBIDA + P2

Pulsamos subida y nos acercamos al punto deseado, parando el motor con la tecla de stop, bien en ese punto se realiza lo siguiente: Mantén pulsado la tecla STOP 5 segundos, el motor reacciona, bien ya tenemos ese punto fijado, nos iremos a la bajada y bajamos hasta tener el punto deseado y realizamos de nuevo lo de mantener pulsada la tecla STOP 5 segundos hasta que el motor reaccione, bien finales de carrera grabados!

POSICIÓN INTERMEDIA / POSICIÓN PREFERIDA

Buscaremos esa posición o punto que queramos grabar, con el motor parado en ese punto se realiza lo siguiente: P2 + STOP + STOP

Para llevar el motor a su punto preferido hay que mantener pulsada la tecla STOP y el motor reacciona y automáticamente se fija en la posición deseada.

OBS: Para eliminar el punto de posición preferida: P2+STOP+STOP.

AÑADIR MANDOS A DISTANCIA EXTRA

Del mando ya programado pulsamos P2 + P2, bien nos vamos al mando nuevo que queremos añadir y pulsamos P2

ELIMINAR MANDOS A DISTANCIA

Desde cualquier mando programado pulsamos: P2+STOP+P2

BORRAR FINALES DE CARRERA

Para borrar todos los finales de carrera se debe de pulsar: P2 + BAJADA + P2

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

Una vez borrados los finales de carrera, el motor funcionará en modo secuencial, si quiere volver a grabarlos vaya al punto FINALES DE CARRERA MEDIANTE EL MANDO, explicado en la pagina anterior.

MODO DETECCIÓN DE OBSTÁCULOS

Activar / Desactivar la función detekta se debe realizar pulsando: P2+ STOP+BAJADA

- Importante: En este modo mientras estamos realizando la activación y desactivación es muy recomendable probarlo en un punto intermedio forzando un obstáculo, mediante nuestra oposición realizando una pequeña fuerza contraria, por si el motor no ha cogido la función, si no la ha cogido se recomienda volver a realizar P2+STOP+BAJADA.

FUNCIÓN CONTINUA/ DISCONTINUA

Esta es una función que el motor reacciona al mando mediante pulsaciones, no obstante, si se mantiene pulsado subida o bajada durante 3-4 segundos pasa a funcionar en continuo, no obstante, para pasar de un modo a otro se debe de pulsar:
P2+SUBIDA+BAJADA

Información de la compañía

Motores y persianas.

Dirección centro técnico: Carrer dels ferrocarrils catalans, 43.

Código postal: 08038.

Teléfonos de contacto:

Departamento logístico Madrid: 91 101 93 89.

Oficina Barcelona: 93 100 09 15

Motor de persiana de 45mm 50Nm (90kg) Bidireccional Detekta

www.motoresypersianas.com

